

九州大学理学部物理学科(物理学コース)

平成26年度 第3年次編入学試験

物理学

平成25年7月6日(土) 9:00-12:00

注意事項

- (1) 試験開始の合図があるまでこの冊子を開かないこと。
- (2) 問題冊子は表紙を含め8枚で、問題は[I]から[IV]までである。
- (3) 解答用紙には、用紙ごとに受験番号と氏名を記入すること。
- (4) 解答は指定された解答用紙に記入すること。指定された解答用紙であれば、裏面を使って解答してもよい。ただし、下書きには問題用紙の余白や裏などを利用し、解答用紙の余白や裏面には下書きをしないこと。
- (5) 問題冊子は持ち帰ってよい。

[I] (80 点)

[I-1] 図 1-1 のように、質量 m 、長さ l の一様な糸 AB を、壁に打った細い釘 P につけ、時刻 $t = 0$ に静かに手を離す。時刻 $t = 0$ での PB の長さを a とし、 $a > \frac{l}{2}$ とする。また、重力加速度の大きさを g とする。

以下の問いに答えよ。ただし、糸の伸縮や摩擦、空気抵抗の影響は無視し、釘の太さも無視する。

- (1) 時刻 $t = 0$ での、糸の位置エネルギーを求めよ。ただし、釘の位置を位置エネルギーの基準点とする。
- (2) 糸が釘から離れる瞬間の、糸の速さを求めよ。

以下では、時刻 $t = 0$ から、糸が釘から離れるまでを考える。図 1-2 のように、時刻 t での PB の長さを h とする。

- (3) PB の部分にはたらく重力と PA の部分にはたらく重力の差が、糸の運動を引き起こす力となる。この重力の差の大きさを答えよ。
- (4) 糸の加速度の大きさ α を答えよ。
- (5) $\alpha = \frac{d^2h}{dt^2}$ であることと、(4) の結果から h に関する微分方程式として、

$$\frac{d^2h}{dt^2} + \boxed{\text{①}} h = \boxed{\text{②}}$$

を得る。 $\boxed{\text{①}}$ と $\boxed{\text{②}}$ に当てはまる数式を答えよ。

- (6) 初期条件を考慮して (5) の微分方程式を解き、 h を時刻 t の関数として表せ。
- (7) 糸が釘から離れる瞬間の $\frac{dh}{dt}$ を求め、(2) で求めた速さに一致することを示せ。

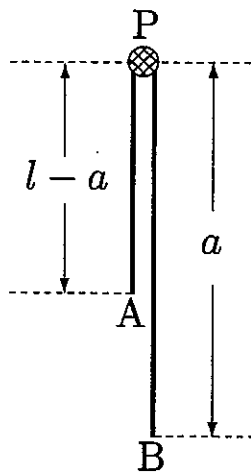


図 1-1

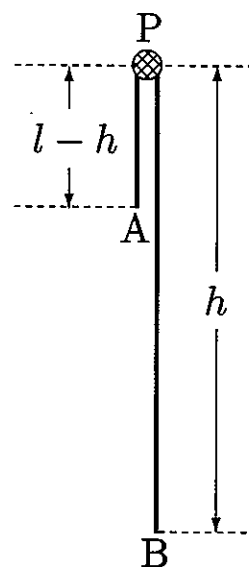


図 1-2

[I-2] 図 1-3 のように、長さ l 、質量 M の一様な細い棒がある。棒の重心を G とする。棒の重心から距離 x の点 O のところに水平な回転軸を通して、剛体振り子をつくる。点 O を通り鉛直下向きに z 軸の正の方向をとり、 z 軸と OG のなす角を反時計回りに測って θ とする。また、重力加速度の大きさを g とする。

以下の問いに答えよ。ただし、回転軸の摩擦および空気抵抗は無視する。

- (1) 棒の重心 G を通り、棒に垂直な軸のまわりの棒の慣性モーメント I_G を求めよ。
- (2) 点 O を通る回転軸まわりの棒の慣性モーメント I を求めよ。解答には I_G を用いてもよい。
- (3) 点 O を通る回転軸まわりの棒にはたらく力のモーメント (トルク) を答えよ。符号は、反時計回りの回転を与える場合を正とする。
- (4) 点 O を通る回転軸まわりの回転に対する剛体の運動方程式を記せ。解答には I を用いてもよい。
- (5) $|\theta| \ll 1$ のときの微小振動の周期 T を求めよ。解答には I を用いてもよい。
- (6) (5) で求めた周期 T が最小となる x を求めよ。
- (7) $x = \frac{l}{3}$ とする。棒が鉛直に垂れ下がっている状態で棒に大きさ ω の角速度を与えた。棒が振動せず回転し続けるために必要な ω の最小値を求めよ。

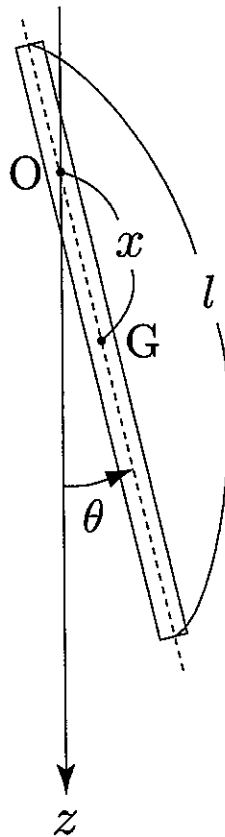


図 1-3

[II] (80 点)

[III-1]

図 2-1 に示すように、真空中に半径 r_a の十分に長い円柱がある。この円柱の内部に、電荷が一様な密度 ρ ($\rho > 0$) で分布している。円柱の中心軸 (z 軸) からの距離を r として、以下の問いに答えよ。ただし、円柱内部の誘電率は真空の誘電率 ϵ_0 に等しいとする。

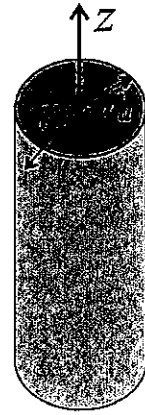


図 2-1

- (1) 円柱の内部 ($r < r_a$)、円柱の外部 ($r > r_a$) における電場の向きと大きさ E を求めよ。また、 E の r に対する変化をグラフに描け。
- (2) 円柱表面 ($r = r_a$) の静電ポテンシャルをゼロとして、円柱の内部 ($r < r_a$)、円柱の外部 ($r > r_a$) における静電ポテンシャル V を求めよ。また、 V の r に対する変化をグラフに描け。
- (3) 円柱の内部 ($r < r_a$) に、電荷 $-q$ 、質量 m の負の点電荷を静かに置くと、点電荷は単振動を始めた。点電荷は電場だけの力を受けるとして運動方程式を記述し、振動の周期を求めよ。ただし、点電荷の運動により、円柱内部の電荷分布は変化しないとする。

次に、図 2-2 に示すように、前問の円柱と同軸上に、内径 r_b ($r_b > r_a$) の十分に長い中空の円筒導体を配置し、それを接地した場合について考える。

- (4) 円筒の内側の表面に誘起される単位長さ (z 軸方向) あたりの電荷を求めよ。
- (5) この系に蓄積されている単位長さあたりの静電エネルギーを求めよ。

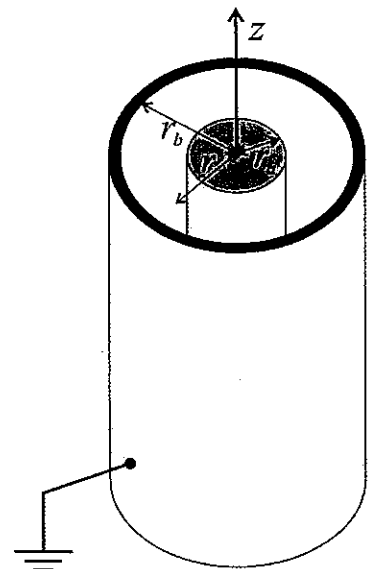


図 2-2

[II-2]

電流素片 $I ds$ から位置ベクトル \mathbf{r} だけ離れた点に生じる微小磁場 $d\mathbf{H}$ は、ビオ-サバールの法則により、以下のベクトル積で与えられる。ここで $r = |\mathbf{r}|$ である。

$$d\mathbf{H} = \frac{I ds \times \mathbf{r}}{4\pi r^3} \quad (i)$$

図 2-3 のような半径 a の円形コイルに電流 I を流した場合を考える。ここで、コイルの中心 O を座標の原点におく。

- (1) 式(i)を用いて、コイル全体の電流がコイルの中心 O に作る磁場 \mathbf{H} の大きさと向きを求めよ。
- (2) 座標 $(x, y, z) = (0, a, 0)$ に位置する電流素片 $I ds$ が、点 P に作る微小磁場の x 成分 dH_x , y 成分 dH_y , z 成分 dH_z を求めよ。ここで、点 P はコイルの中心から距離 b 離れた中心軸上の点である。
- (3) コイル全体の電流が点 P に作る磁場を求め、その大きさ H は式(ii)で与えられることを示せ。また、磁場の向きが z 軸上向きになる理由を説明せよ。

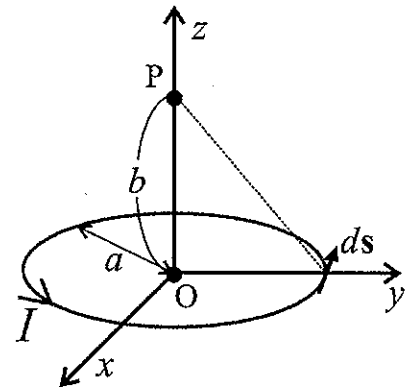


図 2-3

$$H = \frac{Ia^2}{2(a^2 + b^2)^{3/2}} \quad (ii)$$

次に、図 2-4 のように、半径 a の 2 つの円形コイルを中心軸を合わせて配置し、両コイルに電流 I を互いに逆向きに流した場合について考える。ここで、上のコイルの中心を $z = a/2$, 下のコイルの中心を $z = -a/2$ におく。

- (4) コイル中心軸上の midpoint O から距離 z だけ離れた点 A における磁場の向きは中心軸に平行である。このとき、磁場の大きさは、式(iii)で与えられる。 $\xi = z/a$ とした場合の定数 β を求めよ。

$$H(\xi) = \beta \left\{ \frac{1}{\left(1 + \left(\frac{1}{2} + \xi\right)^2\right)^{3/2}} - \frac{1}{\left(1 + \left(\frac{1}{2} - \xi\right)^2\right)^{3/2}} \right\} \quad (iii)$$

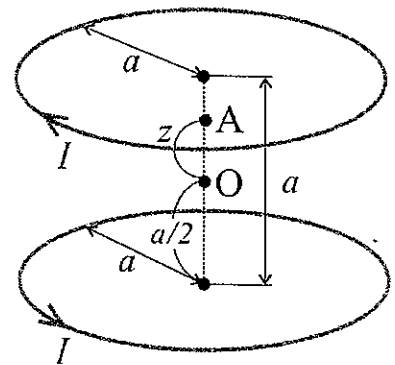


図 2-4

- (5) 式 (iii) が、 ξ について偶関数か奇関数かを示せ。

- (6) $H(\xi)$ を $\xi = 0$ のまわりでテイラー展開すると、以下の式で表現できる。□のア~ウの値を導出せよ。ここで、 $O(\xi^3)$ は ξ^3 以上の項の総和を意味する。

$$H(\xi) = \beta \left(\boxed{\text{ア}} \xi^0 + \boxed{\text{イ}} \xi^1 + \boxed{\text{ウ}} \xi^2 + O(\xi^3) \right)$$

[III] [40 点]

波動方程式

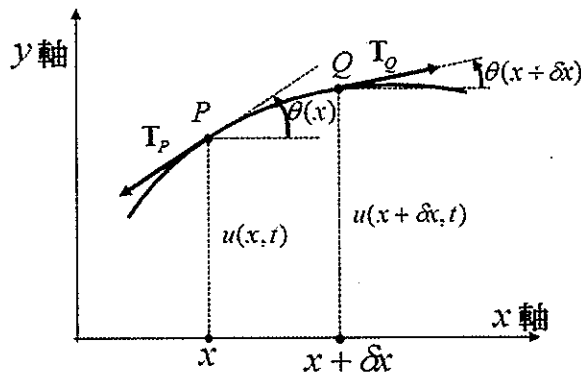
$$\frac{\partial^2 u(x,t)}{\partial x^2} - \frac{1}{v^2} \frac{\partial^2 u(x,t)}{\partial t^2} = 0 \quad (1)$$

について考える。

[III - 1] 以下の①から⑤に当てはまる数式を記せ。

波動方程式(1)を弦の振動を例として以下のように導く。

単位長さあたりの質量が σ である一様な弦を x 軸上に張る。この弦を x 軸に垂直な y 軸方向に振動させる (横波)。弦の張力の大きさ T は振動している場合でもいたるところで一定とする。振動している弦の平衡位置 (x 軸) からの y 軸方向の変位 u を、弦の場所 x と時刻 t の関数として $u(x,t)$ と表す。



弦の場所 x と $x + \delta x$ (ただし $\delta x > 0$) の間の微小部分 PQ に対する運動方程式を求める。
 PQ にはたらく力 \mathbf{F} は P における張力 \mathbf{T}_p と Q における張力 \mathbf{T}_q の合力 $\mathbf{F} = \mathbf{T}_p + \mathbf{T}_q$ である。
 \mathbf{T}_p と \mathbf{T}_q は大きさ (T) は等しいが、向きがわずかに違うので \mathbf{F} はゼロにはならない。
 場所 x 、 $x + \delta x$ における弦の接線と x 軸とのなす角をそれぞれ $\theta(x)$ 、 $\theta(x + \delta x)$ とする。
 \mathbf{T}_p と \mathbf{T}_q の x 軸方向の成分は、図より

$$(\mathbf{T}_p)_x = \boxed{\text{①}} \quad , \quad (\mathbf{T}_q)_x = \boxed{\text{②}} \quad (2)$$

となり、 y 軸方向の成分は

$$(\mathbf{T}_p)_y = \boxed{\text{③}} \quad , \quad (\mathbf{T}_q)_y = \boxed{\text{④}} \quad (3)$$

となる。したがって合力 \mathbf{F} のそれぞれの成分は

$$F_x = \text{①} + \text{②} \quad (4)$$

$$F_y = \text{③} + \text{④} \quad (5)$$

となる。ここで変位は小さく θ の 2 次以上は無視すると、 $\cos \theta$ は 1、 $\sin \theta$ は $\tan \theta$ で近似できる。そうすると、

$$F_x = 0 \quad (6)$$

$$F_y = \boxed{\text{⑤}} \quad (7)$$

となる。

場所 x での弦の接線の傾きは $\frac{\partial u(x,t)}{\partial x}$ であるから、これを $\theta(x)$ であらわすと

$$\frac{\partial u(x,t)}{\partial x} = \boxed{\text{⑥}} \quad (8)$$

となる。ここで

$$u'(x,t) \equiv \frac{\partial u(x,t)}{\partial x} \quad (9)$$

と定義すると

$$\begin{aligned} F_y &= T\{u'(x+\delta x,t) - u'(x,t)\} \\ &= T\delta x \frac{u'(x+\delta x,t) - u'(x,t)}{\delta x} \xrightarrow{\delta x \rightarrow 0} T\delta x \frac{\partial u'(x,t)}{\partial x} \end{aligned} \quad (10)$$

となる。これから式(9)を考慮すると

$$F_y = \boxed{\text{⑦}} \quad (11)$$

となる。PQの質量は $\sigma\delta x$ であり y 軸方向の加速度は $\frac{\partial^2 u(x,t)}{\partial t^2}$ であるから、運動方程式は

$$\boxed{\text{⑧}} \quad (12)$$

となり、

$$\frac{\partial^2 u(x,t)}{\partial x^2} - \boxed{\text{⑨}} \frac{\partial^2 u(x,t)}{\partial t^2} = 0 \quad (13)$$

を得る。式(13)で $v = \frac{1}{\sqrt{\text{⑨}}}$ とおけば波動方程式(1)を得る。

$$\sqrt{\text{⑨}}$$

[III - 2] 次の問いに答えよ。

変位が

$$u(x,t) = G(x-vt) \quad (14)$$

の形で与えられる場合を考える。ここで G は任意の2階微分可能な1変数関数である。 G の変数 $x-vt$ を α とおいて G を偏微分することにより、式(14)が波動方程式(1)の解になっていることを示せ。

[III - 3] 次の問いに答えよ。

[III - 2]の問題で G の関数形が $G(\alpha) = \frac{1}{\alpha^2 + 1}$ と与えられたとき、時刻 $t=0$ と $t=t_1 > 0$

のときの変位を、 x 軸を横軸にとってその概形をグラフに描け。

[IV] (40点)

圧力 p , 体積 V , 温度 T の1モルの理想気体を考える. また気体定数を R とする. なお, 以下で考える状態変化は準静的なものとする.

- (1) この気体の温度 T を一定に保ったまま, 体積を V_1 から V_2 まで等温膨張させる時, この気体が外になす仕事を求めなさい.
- (2) 一般に熱力学の関係式として

$$\left(\frac{\partial U}{\partial V}\right)_T = T \left(\frac{\partial p}{\partial T}\right)_V - p$$

が成り立つ. ここで U は内部エネルギーである. これを使って, この気体を等温膨張させる時に内部エネルギーの変化が0であることを示しなさい.

- (3) この気体の温度 T を一定に保ったまま, 体積を V_1 から V_2 まで等温膨張させる時, この気体が外から受け取る熱量を求めなさい. さらに, この気体のエントロピー S の変化を求めなさい.
- (4) 温度一定での体積弾性率 (等温体積弾性率) は

$$k_T = -V \left(\frac{\partial p}{\partial V}\right)_T$$

と定義される. この気体の等温体積弾性率 k_T を求めなさい.

- (5) この気体を断熱変化 (エントロピー一定の変化) させると, p, V はポアソンの法則 ($pV^\gamma = \text{一定}$) を満たす. ここで γ は比熱比である.
断熱変化での体積弾性率 (断熱体積弾性率) は

$$k_S = -V \left(\frac{\partial p}{\partial V}\right)_S$$

と定義される. この気体の断熱体積弾性率 k_S を求めなさい.

- (6) 一般に気体の密度 ρ , 体積弾性率 k と音速 v の間には

$$v^2 = \frac{k}{\rho}$$

の関係がある. 標準状態 (0°C , 1気圧) での空気の圧力は $p_0 = 1.0 \times 10^5 \text{ Pa}$, 密度は $\rho_0 = 1.3 \text{ kg/m}^3$ である. なお, 標準状態の空気は理想気体と見なしてよい.

- (a) SI 単位系での圧力の単位 [Pa] を, 質量 [kg], 長さ [m], 時間 [s] の単位を用いて書き換えなさい.
- (b) 等温体積弾性率 k_T を使って, 標準状態の空気に対する k_T/ρ の数値を求めなさい.
- (c) 空気は近似的に2原子分子とみなせるので $\gamma = 1.4$ となる. 断熱体積弾性率 k_S を使って, 標準状態の空気に対する k_S/ρ の数値を求めなさい.
- (d) 標準状態の空気中の音速の実測値は $v_0 = 3.3 \times 10^2 \text{ m/s}$ である. (b),(c) の結果と比較して, 音波が熱力学的にどのような過程であるかを考察しなさい.